(no title)

Ingo Blechschmidt

24. Juli 2006

Inhaltsverzeichnis

0.1	Das Linienintegral	1	
0.2	Integrale über Linien und Flächen in der Elektrody-		
	namik	1	
0.3	Induktion in der Leiterschleife	2	
0.4	Elektromotor und Generator	3	19.12.2005

0.1 Das Linienintegral

$$\oint \vec{B} \, \mathrm{d}\vec{s} = \mu_0 \, \text{"}I_{\mathrm{innen}}\text{"}; \text{ (geschlossenes Linienintegral)}$$

$$\oint \oint \varepsilon_0 \vec{\mathcal{E}} \, \mathrm{d}\vec{A} = \text{"}Q_{\mathrm{innen}}\text{"};$$

20.12.2005

0.2 Integrale über Linien und Flächen in der Elektrodynamik

$$\iint \varepsilon_0 \vec{\mathcal{E}} \, \mathrm{d}\vec{A} = Q;$$

Spezialfall Kugeloberfläche mit einer Punktladung in der Mitte:

 $\mathcal{E}(r)$ auf der Hülle mit konstantem Radius r

$$\Rightarrow \varepsilon_0 \mathcal{E}(r) \cdot 4\pi r^2 = Q;$$

2

$$\Rightarrow \mathcal{E}(r) = rac{1}{4\piarepsilon_0}rac{Q}{r^2}$$
; (COULOMBfeld; Kugelsymmetrie)

21.12.2005

$$\oint \frac{\vec{\mathcal{B}}}{\mu_0} \, \mathrm{d}\vec{s} = I; [\mathbf{A}]$$

[Konzentrischer] Kreis mit [Radius] r:

$$\Rightarrow \frac{\mathcal{B}(r)}{\mu_0} \cdot 2\pi r = I;$$

$$\Rightarrow \mathcal{B}(r) = \frac{\mu_0}{2\pi} \frac{I}{r}$$
; (Zylindersymmetrie)

20.12.2005

$$\oint \vec{\mathcal{B}} \, d\vec{A} = 0 \, \text{Vs};$$

$$\int\limits_{P_{2}}^{P_{2}} ec{\mathcal{E}} \, \mathrm{d} ec{s} = \Delta arphi = U_{1,2}; o$$
" Skalarfeld $arphi(r)$ "

$$\oint \vec{\mathcal{E}} \, d\vec{s} = 0 \, \text{V}$$
, falls $\vec{\mathcal{E}}(\vec{r})$ ein wirbelfreies Feld ist.

$$\oint \vec{\mathcal{B}} \, \mathrm{d}\vec{s} = \mu_0 I$$
, da $\vec{\mathcal{B}}(\vec{r})$ ein Wirbelfeld ist.

$$\oint \vec{\mathcal{E}} \, \mathrm{d}\vec{s} = -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \iint \vec{\mathcal{B}}(\vec{r}, t) \, \mathrm{d}\vec{A};$$

Die MAXWELLschen Gleichungen:

1.
$$\iint \varepsilon_0 \vec{\mathcal{E}} \, d\vec{A} = Q$$
; [As] (= $\iint \varrho(\vec{r}) \, dV$)

2.
$$\iint \vec{\mathcal{B}} \, d\vec{A} = 0 \, \text{Vs; [Vs]}$$

3.
$$\oint \vec{\mathcal{E}} \, d\vec{s} = -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \iint \vec{\mathcal{B}}(\vec{r}, t) \, d\vec{A}; [V]$$

4.
$$\oint \frac{\vec{\mathcal{B}}}{\mu_0} \, d\vec{s} = I; [A]$$

24.01.2006

0.3 Induktion in der Leiterschleife

$$U_{\mathrm{ind}} = -1 \cdot \dot{\phi}(t); \leftarrow$$
 "hihihi", "lol"

Drei Zustände einer leiterumgebenden Fläche:

- 1. Magnetischer Fluss von 0 Vs
- 2. ($50 \,\mathrm{ms}$ später) Magnetischer Fluss von $10 \,\mathrm{Vs}$
- 3. ($50 \,\mathrm{ms}$ später) Magnetischer Fluss von $0 \,\mathrm{Vs}$
- $U_{1,2} = 1 \cdot \frac{\Delta \phi_{1,2}}{\Delta t} = \frac{10 \,\text{Vs}}{50 \,\text{ms}};$
- $U_{2,3} = 1 \cdot \frac{\Delta \phi_{2,3}}{\Delta t} = \frac{-10 \,\text{Vs}}{50 \,\text{ms}};$

27.04.2006

0.4 Elektromotor und Generator

Elektromotor

- Permanenzmagnete
- Anker (Eisenkern, Spule(n))
- Schleifkontakte
- Kommutator

$$\eta = \frac{P_{
m ra}t}{P_{
m re}t} = \frac{U_{
m i}I}{U_0I} = \frac{U_{
m i}}{U_0} = \frac{U_0 - U_R}{U_0} = 1 - \frac{U_R}{U_0};$$

Generator (B. S. 260)

$$U_{\bf i}=N\dot{\phi}=N(\dot{AB})=nB\dot{A}=nB\Big(\hat{\ }\cos\omega t\!\!A\Big)=nB\hat{A}\omega\cdot\sin\omega t;$$

$$P=\frac{U^2}{R};$$